Chariot compact avec motorisation asynchrone et propulsion arrière

Performance maximale pour une consommation énergétique minimale

Largeur de 990 mm

Poste de travail spacieux

Levier de commande SOLO ou MULTI-PILOT (en option)

Variateurs électroniques asynchrones à micro-processeurs



EFG 110/110k/113/115

Frontal électrique 3 roues (1000/1250/1500 kg)

Propulsion arrière, construction compacte, performances élevées et conditions de travail optimales sur le plan de l'ergonomie. Ce sont les forces des chariots élévateurs électriques à trois roues de Jungheinrich EFG 110k/110-115. Les avantages : grande maniabilité, rapidité de manœuvre dans les camions, conteneurs et wagons et confort de la cabine du cariste favorisant de meilleures performances.

Cela débute avec la faible hauteur d'accès de seulement 520 mm. Le cariste monte facilement et de manière sûre sur le module du poste de conduite. La colonne de direction réglable et le siège confort à trois réglages offrent des possibilités d'adaptation individuelles à chaque taille de cariste.

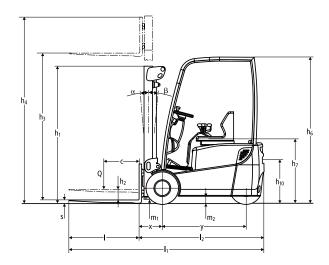
Le toit élevé confort d'une hauteur de 2 090 mm offre un grand espace au niveau de la tête (toit conteneur d'une hauteur de 1 970 mm en option). L'excellente visibilité augmente la

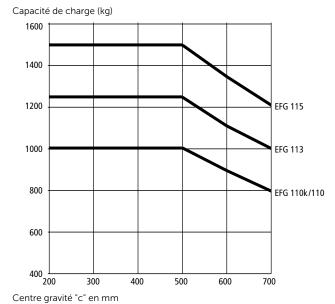
sécurité, la commande hydraulique à la droite du siège cariste et le SOLO-PILOT sont disposés de manière optimale pour une bonne prise en main (levée/descente, changement du sens de marche et avertisseur sonore dans un seul levier de commande). L'écran confort est disposé dans le champ de vision dans le sens des fourches. Il affiche des messages clairs et informe sur les heures d'utilisation, l'état de charge de la batterie (avec coupure de levée) et enregistre toutes les données nécessaires pour le service

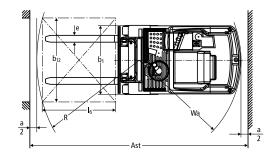
Grâce à de faibles efforts de braquage et de positionnement du levier nécessaires et grâce aux pédales d'accélération et de frein disposées comme dans une voiture, la force du moteur à courant triphasé et étanche selon la norme IP 54 peut être transformée facilement en une accélération dynamique sans à-coups. Pour une utilisation à l'intérieur comme à l'extérieur.



EFG 110/110k/113/115







		Versions de mât standard	s EFG 110/110k/113/	115	
	Levée standard h ₃	Hauteur du mât baissé h _i	Levée libre h ₂	Hauteur du mât dé- ployé h ₄	Inclinaison du mât avant/arrière α/β
	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(°)
Double ZT	2300	1650	150	2850	5/4
	3000	2000	150	3550	5/6
	3100	2050	150	3650	5/6
	3300	2150	150	3850	5/6
	3600	2300	150	4150	5/6
	4000	2500	150	4550	5/6
	4500	2800	150	5050	5/6
	5000	3050	150	5550	5/5
Double ZZ	2300	1605	1055	2850	5/4
	3000	1955	1405	3550	5/6
	3100	2005	1455	3650	5/6
	3300	2105	1555	3850	5/6
	3600	2255	1705	4150	5/6
	4000	2455	1905	4550	5/6
Triple DZ	4350	1955	1405	4900	5/6
'	4500	2005	1455	5050	5/6
	4800	2105	1555	5350	5/6
	5000	2180	1630	5550	5/5
	5250	2255	1705	5800	5/5
	5500	2355	1805	6050	5/5
	6000	2555	2005	6550	5/4
	6500	2805	2255	7050	5/4

Dernière mise à jour : 09/2011

Caractéristiques techniques selon VDI 2198

	1.1	Fabricant				Jungh	einrich			
S	1.2	Caractéristiques types du fabricant			EFG 110	EFG 110k	EFG 113	EFG 115		
<u>n</u>	1.3	Mode de propulsion				Élect	rique			
Caractéristiques	1.4	Commande manuelle, accompagnant, debout, assis, préparateur de commandes				as	sis			
čte	1.5	Capacité/Charge	Q	t	1	1	1,25	1,5		
Cara	1.6	Centre de gravité	С	mm		50	00			
	1.8	Distance du talon de fourche à l'axe essieu avant	х	mm		33	O ¹⁾			
	1.9	Empattement	у	mm	1038	984	1146	1200		
s	2.1.1	Poids propre batterie incluse (voir ligne 6.5)		kg	2570	2490	2760	2870		
Poids	2.2	Charge sur essieu avec charge avant/arrière		kg	2945 / 625	2940 / 550	3390 / 620	3805 / 565		
	2.3	Charge sur essieu sans charge à l'avant/à l'arrière		kg	1145 / 1425	1095 / 1395	1235 / 1525	1270 / 1600		
es, châssis	3.1	Roues			SE					
	3.2	Dimensions des roues, AV		mm	18 x 7-8					
	3.3	Dimensions des roues, AR		mm	18 x 7-8					
	3.5	Nombre de roues avant/arrière (x = roues motrices)			2/1x					
Roues,	3.6	Voie (avant)	b ₁₀	mm	838					
~	3.7	Voie (arrière)	b ₁₁	mm		()			
	4.1	Inclinaison du mât/tablier avant/arrière	α/β	0		5,	/6			
	4.2	Hauteur de mât (en position basse)	h ₁	mm		20	00			
	4.3	Levée libre	h ₂	mm	150					
	4.4	Levée standard	h ₃	mm		30	00			
Caractéristiques de base	4.5	Hauteur du mât déployé	h ₄	mm	3550					
	4.7	Hauteur du toit de protection (cabine)	h ₆	mm	2090					
	4.8	Hauteur du siège / hauteur debout	h ₇	mm	900					
e b	4.12	Hauteur du crochet d'attelage	h ₁₀	mm		63	35			
ş	4.19	Longueur hors tout	l_1	mm	2773	2719	2881	2935		
ank	4.20	Longueur jusqu'à la face avant des fourches	l ₂	mm	1623	1569	1731	1785		
ξį	4.21	Largeur hors tout	b ₁ /b ₂	mm		99	90			
éris	4.22	Dimensions des bras de fourche	s/e/l	mm	35 / 100 / 1150					
act	4.23	Tablier porte-fourche ISO 2328, classe A, B			2A					
ä	4.24	Largeur du tablier porte-fourche	b ₃	mm	950					
_	4.31	Garde au sol sous le mât avec charge	m ₁	mm	90					
	4.32	Garde au sol centre empattement	m ₂	mm	100					
	4.33	Largeur d'allée avec palette 1000 x 1200 transversale	Ast	mm	2952	2898	3060	3114		
	4.34	Largeur d'allée avec palette 800 x 1200 longitudinale	Ast	mm	3074	3020	3182	3236		
	4.35	Rayon de giration	W _a	mm	1293	1239	1401	1455		
	4.36	Rayon mineur de braquage	b ₁₃	mm		()			
	5.1	Vitesse de translation avec/sans charge		km/h		12 /	12,5			
	5.2	Vitesse de levée avec/sans charge		m/s	0,29 / 0,5	0,28 / 0,5	0,25 / 0,5	0,24 / 0,5		
ces	5.3	Vitesse de descente avec/sans charge		m/s	0,58 / 0,6					
aŭ	5.5	Effort au crochet avec/sans charge		N	1150 / 1250	1150 / 1250	1100 / 1250	1055 / 1250		
Performan	5.6	Effort de traction max. avec/sans charge		N	4400 / 4500	4400 / 4500	4375 / 4500	4350 / 4500		
ñ	5.7	Capacité de franchissement des pentes avec / sans charge		%	8 / 11,5	8,5 / 12	7 / 11	6,5 / 10,5		
<u>ه</u>	5.8	Capacité de franchissement de rampe max. avec/sans charge		%	12,5 / 17,5	13 / 18	11 / 16,5	10 / 16		
	5.9.1	Temps d'accélération avec/sans charge (sur 10 m)		S	5,1 / 4,6	5,1 / 4,6	5,4 / 4,7	5,6 / 4,8		
	5.10	Frein de service				hydra	<u> </u>			
	6.1	Moteur de traction, puissance S2 60 min.		kW	4,0					
<u>•</u>	6.2	Moteur de levée, puissance pour S3 15%		kW	6,0					
वृं	6.3	Batterie selon DIN 43531/35/36 A,B,C, non				1	3535			
ੜ	6.4	Tension batterie / capacité nominale K5		V/Ah	24 / 625	24 / 500	24 / 875	24 / 1000		
élé	6.5	Poids batterie		kg	450	380	600	690		
Système électrique		Dimensions de la batterie L/VH		mm	830 / 327 / 627	830 / 273 / 627	830 / 435 / 627	830 / 489 / 627		
Sys	6.6	Consommation d'énergie selon cycle VDI		kWh/h	3,62)	3,62)	3,92)	4,12)		
	6.7	Rendement		t/h	60	60	76	93		
	6.8	Consommation d'énergie pour un rendement maximum		kWh/h	3,3	3,2	3,5	3,7		
	8.1	Transmission				Impu				
S.	8.2	Pression de travail pour accessoires		bar	160	160	185	210		
Divers	8.3	Débit d'huile pour accessoires		l/min		1				
Ц	8.4	Niveau sonore selon EN 12053, oreille du conducteur		dB (A)	63					
	8.5	Attelage de remorque, type DIN			DIN 15170-H					

¹⁾ 337 mm pour mât DZ ; avec tablier à déplacement latéral intégré : x = 362 mm (369 mm pour mât DZ) ; pour tablier à déplacement latéral rapporté : x = 390 mm (397 mm pour mât DZ)

^{2) 45} cycles de travail/h VDI

Avantages pour l'utilisateur



Moteur de traction et moteur de levée en technologie à courant triphasé



SOLO-PILOT



MULTI-PILOT

Economique et performant

Le rapport qualité-prix est convaincant: excellente conception du poste de travail, hautes performances et coûts d'utilisation limités au cours du cycle de vie de l'appareil.

Grandes capacités résiduelles

Capacité de charge nominale totale jusqu'à 4 500 mm (EFG 115) ou 5 000 mm (EFG 110k/110/113) grâce à une stabilité exceptionnelle.

Motorisation innovante

Moteurs asynchrones de translation et de levage avec faible dépendition énergétique (pas de ventilation).

Poste de travail favorisant les performances

- Beaucoup de place grâce au toit élevé confort de série.
- Visibilité exceptionnelle à travers le mât et le tablier porte-fourche panoramiques.
- Travail confortable grâce à la combinaison de l'inverseur de sens de marche et du levier hydraulique « SOLO-PILOT » ou « MULTI-PILOT » (en option).
- Direction simple comme un jeu d'enfant (5,2 tours pour un braquage de 180°) grâce à la direction hydraulique.

Maintenance fortement réduite

 Accès rapide et facile à la batterie en 2 tours de main grâce au capot en acier monobloc.

- Moteurs à technologie asynchrone sans entretien ni usure.
- Insensible à la poussière, l'humidité et l'eau grâce aux moteurs et aux composants électroniques entièrement étanches selon la norme IP 54.
- Allongement de la durée entre deux maintenances: seulement toutes les 1 000 heures de service ou tous les 12 mois.
- Direction hydraulique avec un système d'engrenages entièrement étanche.

Conduite et levée économiques

- Rendement optimal grâce à la technologie asynchrone.
- Système de récupération d'énergie.
- Suppression des ventilateurs des moteurs
- Net allongement de la durée d'utilisation limitant la fréquence du changement de batterie.
- Vitesse de descente identique avec et sans charge grâce à la soupape de freinage de descente progressive.

Technologie de commande innovante et sûre

- Conduite précise grâce à la commande par impulsions à courant triphasé.
- Flexibilité grâce aux paramètres de performance programmables.
- 5 programmes de conduite au choix (en option).
- Réduction de la vitesse en fonction de l'angle de braquage, Curve Control de Jungheinrich (en option).

SOLO-PILOT

Le SOLO-PILOT (équipement de série) regroupe les commandes de levée/descente, sens de translation et avertisseur sonore. Les fonctions inclinaison vers l'avant ou l'arrière, déplacement latéral du tablier (en option) et hydraulique supplémentaire (en option) sont activées par une série de commandes situées juste à côté.

MULTI-PILOT

Le MULTI-PILOT (en option) combine toutes les fonctions de traction et toutes les fonctions hydrauliques dans un levier de commande central. Ainsi, toutes les commandes peuvent être effectuées facilement sans avoir à déplacer la main. La main reste toujours positionnée sur la poignée ergonomique. La commande simultanée de plusieurs fonctions hydrauliques est possible d'une seule main grâce au MULTI-PILOT.

Moteurs asynchrones

Des moteurs asynchrones entièrement fermés (sans balais moteur) sont les composants principaux de l'entraînement sans entretien. Ils sont protégés contre la poussière, les salissures et l'humidité. La régulation de la température protège les moteurs contre la surchauffe en adaptant les performances.

Jungheinrich France s.a.s

14, Avenue de l'Europe Boîte postale 2 78142 Vélizy-Villacoublay Cedex Téléphone 01 39 45 68 68 Télécopie 01 39 45 69 69

info@jungheinrich.fr www.jungheinrich.fr Les usines de production de Norderstedt, Moosburg et Landsberg en Allemagne sont certifiées

ISO 9001 ISO 14001



